

8 – Proteções de corrente

8.1 – Origem da corrente de neutro

A origem da corrente de neutro (N) é definida através do parâmetro IN N/D programado na pasta **GERAL** do programa aplicativo de configuração e leitura do relé. O relé calcula numericamente a corrente de neutro através de soma vetorial das correntes das fases A, B e C ou mede através da entrada ID.

Figura 8.1: Pasta GERAL do programa aplicativo.

Parâmetro	Descrição do parâmetro	Faixa de ajuste	
IN N/D	Origem da corrente da unidade de neutro	0	neutro calculado numericamente
		1	neutro medido através da entrada ID

Notas: 1 – com neutro calculado numericamente usar RTC FN como relação de TC.

2 – com neutro medido através da entrada ID usar RTC D como relação de TC.

Tabela 8.1: Parâmetro para seleção da origem do neutro.

8.2 – Proteção de sobrecorrente

8.2.1 – Unidade instantânea

Relé de sobrecorrente com funções 50, 50N e 50Q/46.

8.2.1.1 – Ajustes disponíveis

A programação dos parâmetros é realizada nas pastas **SET 1**, **SET 2**, **SET 3** e **SET 4** do programa aplicativo de configuração e leitura do relé. A figura 8.2 sinaliza os parâmetros disponíveis da unidade instantânea para o **SET 1**.

Relé: URP6000-5/6001-5 Local: PEXTRON CONTROLES ELETRONICOS

OA: Ordem de Ajuste OS: Ordem de Serviço DATA: 01/01/2010

Equipamento: Bay 12 Solicitante: Responsável e/ou solicitante

Sair

TERMO CONFIG ENTRADAS SAÍDAS GERAL SET 1 SET 2 SET 3 SET 4 MEMÓRIA MEDIÇÕES I2t (52) COMUNICAÇÃO DNP

Curva Fase (51)

I>F ip 1 I>F curva MI I>F alfa 1 I>F beta 1 I>F delta 0 I>F K 13,5 I>F dt 1

Curva Neutro (51N)

I>N ip 0,25 I>N curva MI I>N alfa 1 I>N beta 1 I>N delta 0 I>N K 13,5 I>N dt 1

Seq neg (51Q/46)

I>Q ip 5 I>Q curva MI I>Q alfa 1 I>Q beta 1 I>Q delta 0 I>Q K 13,5 I>Q dt 1

Direcional fase (67)

I>Fd ip 1 I>Fd cuv MI I>Fd alfa 1 I>Fd beta 1 I>Fd delta 0 I>Fd K 13,5 I>Fd dt 1

Direc. neutro (67N)

I>Nd ip 1,25 I>Nd cuv MI I>Nd alfa 1 I>Nd beta 1 I>Nd delta 0 I>Nd K 13,5 I>Nd dt 1

Direcional de potência ativa (32P)

dP inv ☐ Pr>>F Pp 250 Pr>>F t 0,097

Direcional de potência reativa (32Q)

dQ inv ☐ Qr>>F Qp 250 Qr>>F t 0,097

Def. sobretensão (59)

V>>F vp 400 V>>F t 0,097

Inst. sobretensão (59)

V>>F vp 400 V>>F t 0,097

Def. sobretensão de neutro (59N/64G)

V>>N vp 400 V>>N t 0,097

Def. subtensão (27)

V<<F vp 10 V<<F t 0,097

Inst. subtensão (27)

V<<F vp 10 V<<F t 0,097

Definido Fase (51)

I>>F ip 200 I>>F t 0,097

Def. Neutro (51N)

I>>N ip 50 I>>N t 0,097

Instantâneo de Fase (50)

I>>>F ip 1 I>>>F t 0

Instantâneo de Neutro (50N)

I>>>N ip 0,25 I>>>N t 0

Instantâneo de seq neg (50Q/46)

I>>>Q ip 200 I>>>Q t 0,023

Subcorrente de fase (37)

I<<F ip 0,199 I<<F t 0,097

Restrição de 51 por tensão (51v)

I>F VR 200

Instantâneo/Definido de GS (50/51GS)

I>GS ip 50 I>GS t 0,097

MEMdF 1 AMTdF 45

VpoldN 10 AMTdN 45

Tipo N 0

Reconectando: 0 Tentativas: 0 TX RX

Programação em tela = Arquivo (C:\Pextron\URP6000\URP600x_72a250_V6_default.rcf)

COPIAR SET 1

Figura 8.2: Pasta SET 1 do programa aplicativo sinalizado com os parâmetros da unidade instantânea.

Os ajustes de fase e neutro estão disponíveis nos parâmetros listados na tabela 8.2.

Parâmetro	Descrição do parâmetro	Faixa de ajuste	
I>>>F ip	Corrente de partida instantânea de fase. 50	In = 1 A	0,04 ... 40 (x RTC FN) A
		In = 5 A	0,10 ... 100 (x RTC FN) A
I>>>F t	Tempo instantâneo de fase. 50	0,00 ... 1,00 s	
I>>>N ip	Corrente de partida instantânea de neutro. 50N	In = 1 A	0,02 ... 40 A (x RTCFN para IN N/D = 0) 0,004 ... 10 A (x RTC D para IN N/D = 1)

$I_{>>>N\ ip}$	Corrente de partida instantânea de neutro. 50N	$I_n = 5\ A$	0,048 ... 100 A (x RTC FN para IN N/D = 0) 0,012 ... 25 A (x RTC D para IN N/D = 1)
$I_{>>>N\ t}$	Tempo instantâneo de neutro. 50N		0,00 ... 1,00 s
$I_{>>>Q\ ip}$	Corrente de partida instantânea de fase de sequência negativa. 50Q/46	$I_n = 1\ A$	0,04 ... 40 (x RTC FN) A
		$I_n = 5\ A$	0,10 ... 100 (x RTC FN) A
$I_{>>>Q\ t}$	Tempo instantâneo de fase de sequência negativa. 50Q/46		0,02 ... 1,00 s

Tabela 8.2: Parâmetros para ajuste da unidade instantânea.

8.2.1.2 – Funcionamento

Quando o valor da corrente em uma das entradas, ou em todas, for 2% acima do respectivo valor ajustado para partida (pick-up) da unidade o relé dispara a contagem de tempo da unidade. Se a corrente continuar acima do valor de partida por um tempo maior que o programado, a saída configurada na matriz fecha instantaneamente e permanece energizada até o valor de corrente atingir o valor de rearme (drop-out) de 98 % da corrente de partida. O tempo de atuação da unidade é menor que 50 ms.

8.2.1.3 – Sinalização

O estado da proteção é indicado nos leds da IHM local e na pasta **MEDIÇÕES** do programa aplicativo de configuração e leitura do relé.

8.2.2 – Unidade temporizada

8.2.2.1 – Unidade temporizada de tempo dependente

Relé de sobrecorrente funções 51, 51N e 51Q/46.

8.2.2.1.1 – Ajuste da corrente de partida

A programação dos parâmetros é realizada nas pastas **SET 1**, **SET 2**, **SET 3** e **SET 4** do programa aplicativo de configuração e leitura do relé. A figura xx sinaliza os parâmetros disponíveis da unidade temporizada para o **SET um**.

Figura 8.3: Pasta SET 1 sinalizado com os parâmetros da unidade temporizada de tempo dependente.

Os ajustes de fase e neutro estão disponíveis nos parâmetros listados nas tabelas 8.3, 8.4 e 8.5.

Fase

Parâmetro	Descrição do parâmetro	Faixa de ajuste	
I>F ip	Corrente de partida tempo dependente de fase. 51	In = 1 A	0,04 ... 2,60 (x RTC FN) A
		In = 5 A	0,04 ... 6,50 (x RTC FN) A
I>Fcurva	Tipo de curva de atuação para fase. 51	NI – MI – EI – IT – I2T – FLAT – USER	
I>F α	Constante α para a curva USER de fase. 51	0,020... 3,00	
I>F β	Constante β para a curva USER de fase. 51	0,000 ... 1,00	
I>F δ	Constante δ para a curva USER de fase. 51	0,000 ... 1,00	
I>F K	Constante K para a curva USER de fase. 51	0,10 ... 100	
I>F dt	Constante dt para a curva de fase. 51	0,01 ... 3,00	

Tabela 8.3: Parâmetros para ajuste da unidade temporizada de tempo dependente de fase.

Neutro

Parâmetro	Descrição do parâmetro	Faixa de ajuste	
$I_{>N} ip$	Corrente de partida tempo dependente de neutro. 51N	$I_n = 1 A$	0,02 ... 2,60 A (x RTC FN para IN N/D = 0) 0,004 ... 0,650 A (x RTC D para IN N/D = 1)
		$I_n = 5 A$	0,048 ... 6,50 A (x RTC FN para IN N/D = 0) 0,012 ... 1,625 A (x RTC D para IN N/D = 1)
$I_{>N} curva$	Tipo de curva de atuação para neutro. 51N	NI – MI – EI – IT – I2T – FLAT – USER	
$I_{>N} \alpha$	Constante α para a curva USER de neutro. 51N	0,020 ... 3,00	
$I_{>N} \beta$	Constante β para a curva USER de neutro. 51N	0,000 ... 1,00	
$I_{>N} \delta$	Constante δ para a curva USER de neutro. 51N	0,000 ... 1,00	
$I_{>N} K$	Constante K para a curva USER de neutro. 51N	0,10 ... 100	
$I_{>N} dt$	Constante dt para a curva de neutro. 51N	0,01 ... 3,00	

Tabela 8.4: Parâmetros para ajuste da unidade temporizada de tempo dependente de neutro.

Sequência Negativa de Fase

Parâmetro	Descrição do parâmetro	Faixa de ajuste	
$I_{>Q} ip$	Corrente de partida tempo dependente de sequência negativa de fase. 51Q/46	$I_n = 1 A$	0,04 ... 2,60 (x RTC FN) A
		$I_n = 5 A$	0,04 ... 6,50 (x RTC FN) A
$I_{>Q} curva$	Tipo de curva de atuação para sequência negativa de fase. 51Q/46	NI – MI – EI – IT – I2T – FLAT – USER	
$I_{>Q} \alpha$	Constante α para a curva USER de sequência negativa de fase. 51Q/46	0,020 ... 3,00	
$I_{>Q} \beta$	Constante β para a curva USER de sequência negativa de fase. 51Q/46	0,000 ... 1,00	
$I_{>Q} \delta$	Constante δ para a curva USER de sequência negativa de fase. 51Q/46	0,000 ... 1,00	
$I_{>Q} K$	Constante K para a curva USER de sequência negativa de fase. 51Q/46	0,10 ... 100	
$I_{>Q} dt$	Constante dt para a curva de sequência negativa de fase. 51Q/46	0,01 ... 3,00	

Tabela 8.5: Parâmetros para ajuste da unidade temporizada de tempo dependente de sequência negativa de fase.

Notas:

1 – Com correntes de entrada acima de 10 A de neutro para corrente nominal (I_n) de 1A, a atuação do relé da unidade temporizada tende ao tempo definido.

2 – Com correntes de entrada acima de 100A para corrente nominal (I_n) de 5A, a atuação do relé da unidade temporizada tende ao tempo definido.

8.2.2.1.2 – Funcionamento

Para que ocorra a partida da unidade temporizada de tempo definido dependente, a corrente da entrada deve ultrapassar em 1,02 vezes o valor ajustado para a corrente de partida (I_p). Se a corrente continuar acima do valor de partida por um tempo maior que o programado na curva do relé, a saída configurada na matriz fecha após tempo da curva e permanece energizado até o valor de corrente atingir o valor de rearme (drop-out) de 98 % da corrente de partida.

O tempo de atuação depende do valor da corrente. Quanto maior for o valor da corrente acima do valor de partida menor será o tempo de atuação (IEC 60255-3 e IEC 60255-151). A equação 1 caracteriza a unidade temporizada de tempo dependente para fase e neutro.

$$t = \frac{K \times dt}{(M^\alpha - \beta)} + \delta \times dt \quad (\text{equação 1})$$

Onde:

- t - Tempo de atuação teórica.
- K - Constante que caracteriza a curva.
- dt - Dial de tempo.
- M - Múltiplo da corrente de atuação (corrente de entrada / corrente de partida).
- α - Constante que caracteriza a curva.
- δ - Constante que caracteriza a curva.
- β - Constante que caracteriza a curva.

A tabela 8.6 fixa as constantes para as curvas normalizadas.

Curva	Constantes			
	K	α	β	δ
Normalmente inversa (NI)	0,14	0,02	1	0
Muito inversa (MI)	13,5	1	1	0
Extremamente inversa (EI)	80	2	1	0
IT	60	1	0	0
I ² T	540	2	0	0
FLAT	1	0	0	0

Tabela 8.6: Constantes para curvas normalizadas unidade temporizada de tempo dependente.

Quando o parâmetro que define a curva é programado em NI, MI, EI, IT, I²T e FLAT o relé fixa automaticamente as constantes da curva. Para programação em USER, o usuário determina as constantes da curva e gera curvas intermediárias.

8.2.2.1.3 – Exemplos de curvas normalizadas

Os anexos relacionados na tabela 8.7 exemplificam curvas normalizadas.

Anexo 1	Normalmente inversa (NI)
Anexo 2	Muito inversa (MI)
Anexo 3	Extremamente inversa (EI)
Anexo 4	Curva IT
Anexo 5	Curva I2T

Tabela 8.7: Anexos de curvas normalizadas da unidade temporizada de tempo dependente.

8.2.2.1.4 – Sinalização

O estado da proteção é indicado nos leds da IHM local e na pasta **MEDIÇÕES** do programa aplicativo de configuração e leitura do relé.

8.2.2.2 – Unidade temporizada de tempo definido

Relé de sobrecorrente funções 51, 51N e 51GS.

8.2.2.2.1 – Ajuste da corrente de partida

A programação dos parâmetros é realizada nas pastas **SET 1**, **SET 2**, **SET 3** e **SET 4** do programa aplicativo de configuração e leitura do relé. A figura 8.4 sinaliza os parâmetros disponíveis da unidade temporizada para o **SET 1**.

Relé: URP6000-5/6001-5 Local: PEXTRON CONTROLES ELETRONICOS

OA: Ordem de Ajuste OS: Ordem de Serviço DATA: 01/01/2010

Equipamento: Bay 12 Solicitante: Responsável e/ou solicitante

Sair

TERMO	CONFIG	ENTRADAS	SAÍDAS	GERAL	SET 1	SET 2	SET 3	SET 4	MEMÓRIA	MEDIÇÕES	I2t (52)	COMUNICAÇÃO	DNP
<div> <div> Curva Fase (51) I>F ip 1 I>F curva MI I>F alfa 1 I>F beta 1 I>F delta 0 I>F K 13,5 I>F dt 1 </div> <div> Definido Fase (51) I>>F ip 200 I>>F t 0,097 </div> <div> Instantâneo de Fase (50) I>>>F ip 1 I>>>F t 0 </div> <div> Subcorrente de fase (37) I<<F ip 0,199 I<<F t 0,097 </div> </div> <div> <div> Curva Neutro (51N) I>N ip 0,25 I>N curva MI I>N alfa 1 I>N beta 1 I>N delta 0 I>N K 13,5 I>N dt 1 </div> <div> Def. Neutro (51N) I>>N ip 50 I>>N t 0,097 </div> <div> Instantâneo de Neutro (50N) I>>>N ip 0,25 I>>>N t 0 </div> </div> <div> <div> Seq neg (51Q/46) I>Q ip 5 I>Q curva MI I>Q alfa 1 I>Q beta 1 I>Q delta 0 I>Q K 13,5 I>Q dt 1 </div> <div> Instantâneo de seq neg (50Q/46) I>>>Q ip 200 I>>>Q t 0,023 </div> </div> <div> <div> Direcional fase (67) I>Fd ip 1 I>Fd curva MI I>Fd alfa 1 I>Fd beta 1 I>Fd delta 0 I>Fd K 13,5 I>Fd dt 1 </div> <div> Restrição de 51 por tensão (51v) I>F VR 200 </div> </div> <div> <div> Direc. neutro (67N) I>Nd ip 1,25 I>Nd curva MI I>Nd alfa 1 I>Nd beta 1 I>Nd delta 0 I>Nd K 13,5 I>Nd dt 1 </div> <div> Instantâneo/Definido de GS (50/51GS) I>>GS ip 50 I>>GS t 0,097 </div> </div> <div> <div> Direcional de potência ativa (32P) dP inv <input type="checkbox"/> Pr>>F Pp 250 Pr>>F t 0,097 </div> <div> Direcional de potência reativa (32Q) dQ inv <input type="checkbox"/> Qr>>F Qp 250 Qr>>F t 0,097 </div> </div> <div> <div> Def. sobretensão (59) V>>F vp 400 V>>F t 0,097 </div> <div> Inst. sobretensão (59) V>>>F vp 400 V>>>F t 0,097 </div> <div> Def. sobretensão de neutro (59N/64G) V>>N vp 400 V>>N t 0,097 </div> <div> Def. subtensão (27) V<<F vp 10 V<<F t 0,097 </div> <div> Inst. subtensão (27) V<<<F vp 10 V<<<F t 0,097 </div> </div>													

Figura 8.4: Pasta SET 1 sinalizado com os parâmetros da unidade temporizada de tempo definido.

Os ajustes de fase, neutro e sensor de terra estão disponíveis nos parâmetros listados na tabela 8.8.

Parâmetro	Descrição do parâmetro	Faixa de ajuste	
I>> F ip	Corrente de partida tempo definido de fase. 51	In = 1 A	0,04 ... 40 (x RTC FN) A
		In = 5 A	0,1 ... 100 (x RTC FN) A
I>>F t	Tempo definido de fase. 51	0,10 ... 240 s	
I>>N ip	Corrente de partida tempo definido de neutro. 51N	In = 1 A	0,020 ... 40 A (x RTC FN para IN N/D =0) 0,004 ... 10 A (x RTC D para IN ND = 1)
		In = 5 A	0,048 ... 100 A (x RTC FN para IN N/D =0) 0,012 ... 25 A (x RTC D para IN N/D = 1)
I>>N t	Tempo definido de neutro. 51N	0,10 ... 240 s	
I>>GS ip	Corrente de partida tempo definido de sensor de terra. 50GS/51GS	In = 1 A	0,004 ... 10 (x RTC D) A
		In = 5 A	0,020 ... 50 (x RTC D) A
I>>GS t	Tempo definido de sensor de terra. 50GS/51GS	0,00 ... 240 s	

NOTA: Sobrecorrente instantânea de sensor de terra (50GS) é habilitada quando o parâmetro I>>GS t for igual a 0.

Tabela 8.8: Parâmetros para ajuste da unidade temporizada de tempo definido.

8.2.2.2.2 – Funcionamento

Para que ocorra a partida da unidade temporizada de tempo definido, a corrente da entrada deve ultrapassar em 1,02 vezes o valor ajustado para a corrente de partida (Ip). Se a corrente continuar acima do valor de partida por um tempo maior que o programado, a saída configurada na matriz fecha após tempo da programado e permanece energizado até o valor de corrente atingir o valor de rearme (drop-out) de 98 % da corrente de partida.

8.2.2.2.3 – Sinalização

O estado da proteção é indicado nos leds da IHM local e na pasta **MEDIÇÕES** do programa aplicativo de configuração e leitura do relé.

8.3 – Proteção de subcorrente

8.3.1 – Unidade temporizada de tempo definido

Relé de subcorrente função 37.

8.3.2 – Ajuste da corrente de partida

A programação dos parâmetros é realizada nas pastas **SET 1**, **SET 2**, **SET 3** e **SET 4** do programa aplicativo de configuração e leitura do relé. A figura 8.5 sinaliza os parâmetros disponíveis da proteção de subcorrente de fase para o **SET 1**.

Figura 8.5: Pasta SET 1 sinalizado com os parâmetros da unidade de subcorrente.

Os ajustes de fase, neutro e sensor de terra estão disponíveis nos parâmetros listados na tabela 8.9.

Parâmetro	Descrição do parâmetro	Faixa de ajuste	
I<< F ip	Corrente de partida tempo definido de fase de subcorrente. 37	In = 1 A	0,04 ... 40 (x RTC FN) A
		In = 5 A	0,10 ... 100 (x RTC FN) A
I<<F t	Tempo definido de fase de subcorrente. 37	0,10 ... 240 s	

Tabela 8.9: Parâmetros para ajuste da unidade de subcorrente.

8.3.3 – Funcionamento

Para que ocorra a partida da unidade de subcorrente, a corrente da entrada deve ser menor que 0,98 vezes o valor ajustado para a corrente de partida (I_p). Se a corrente continuar abaixo do valor de partida por um tempo maior que o programado, a saída configurada na matriz fecha após tempo programado e permanece energizado até o valor de corrente atingir o valor de rearme (drop-out) de 102 % da corrente de partida.

8.3.4 – Sinalização

O estado da proteção é indicado nos leds da IHM local e na pasta **MEDIÇÕES** do programa aplicativo de configuração e leitura do relé.

8.4 – Restrição por tensão

Relé de sobrecorrente tempo dependente de fase com restrição por tensão (51V).

8.4.1 – Ajuste da tensão de restrição

A programação do parâmetro é realizada nas pastas **SET 1**, **SET 2**, **SET 3** e **SET 4** do programa aplicativo de configuração e leitura do relé. A figura 8.6 sinaliza o parâmetro disponível da proteção de sobrecorrente de fase com restrição por tensão para o **SET 1**.

Figura 8.6: Pasta SET 1 sinalizado com o parâmetro da unidade de sobrecorrente tempo dependente com restrição por tensão.

O ajuste está disponível no parâmetro listado na tabela 8.10.

Parâmetro	Descrição do parâmetro	Faixa de ajuste
I>F VR	Tensão de restrição de sobrecorrente temporizada de fase. 51V	2,00 ... 400 (x RTP) V

Tabela 8.10: Parâmetro para ajuste da unidade de sobrecorrente tempo dependente de fase com restrição por tensão.

8.4.2 – Funcionamento

Redução na tensão pode indicar uma falta no sistema elétrico e ser utilizada para aumentar a sensibilidade de atuação do relé de sobrecorrente por tempo dependente. Neste caso o tempo de atuação depende também da tensão alternada aplicada nos bornes VA-COMUM, VB-COMUM ou VC-COMUM do relé para cada fase. A influência desta tensão na curva de atuação caracteriza uma tensão de restrição que influencia a corrente de partida do relé e segue a equação de uma reta.

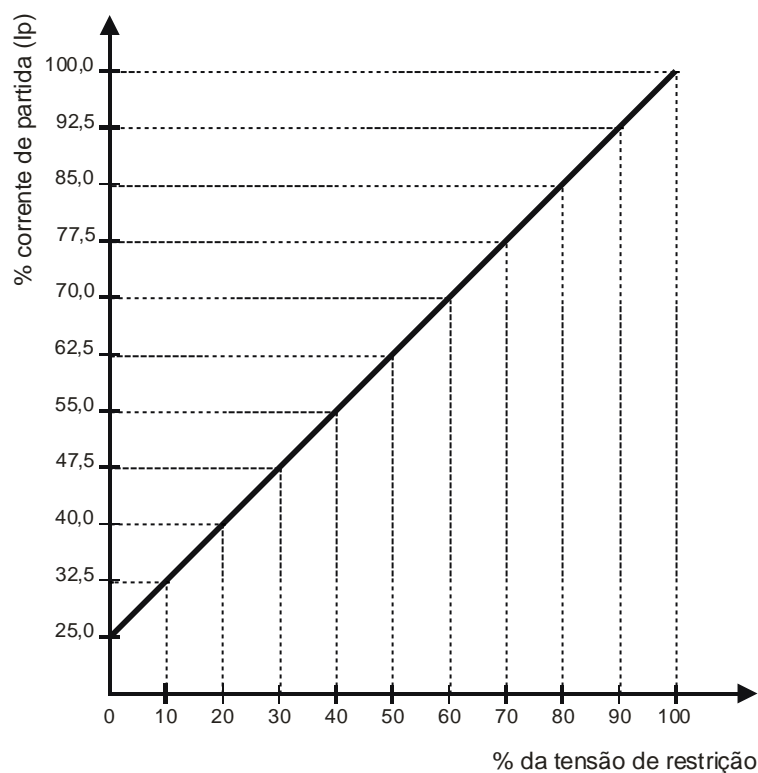


Figura 8.7: Curva de atuação da tensão de restrição.

Analisando a curva da figura 8.7 de atuação da tensão de restrição verificamos as condições de restrição para a fase A estabelecida na tabela 8.11.

Tensão aplicada V (V1-V2)	Corrente de partida (Ip)	Condição
0 Vca	0,25 x Ip	restrição máxima
> valor do parâmetro I>F VR	1,00 x Ip	sem restrição

Tabela 8.11: Condições de restrição para a fase A.

A equação 1 da unidade temporizada de tempo dependente de fase é alterada conforme a equação 2.

$$t = \frac{K \times dt}{\left[\frac{I}{Ip \times \left(\left(\frac{0,75 \times V}{Vp} \right) + 0,25 \right)} \right]^{\alpha}} + \delta \times dt \quad (\text{equação 2})$$

Onde:

- t - Tempo de atuação teórica.
- K - Constante que caracteriza a curva.
- dt - Dial de tempo.
- I - Corrente na entrada do relé.
- Ip - Corrente de partida.
- α - Constante que caracteriza a curva.
- V - Tensão de restrição.

- V_p - Tensão de restrição plena programada no parâmetro I>F VR.
 δ - Constante que caracteriza a curva.
 β - Constante que caracteriza a curva.

8.5 – Emulação de disco de relé eletromecânico

Relé de sobrecorrente temporizado com controle de torque (51C).

8.5.1 – Ajuste do tempo de retorno do disco

A programação do parâmetro é realizada na pasta **GERAL** do programa aplicativo de configuração e leitura do relé. A figura 8.8 sinaliza o parâmetro disponível para a unidade de sobrecorrente com controle de torque (51C).

A imagem mostra a interface do software Pextron Controles Eletrônicos. No topo, há campos para Relé (URP6000-5/6001-5), Local (PEXTRON CONTROLES ELETRONICOS), OA (Ordem de Ajuste), OS (Ordem de Serviço), DATA (01/01/2010), Equipamento (Bay 12) e Solicitante (Responsável e/ou solicitante). Abaixo, há uma barra de menu com opções: TERMO, CONFIG, ENTRADAS, SAÍDAS, GERAL, SET 1, SET 2, SET 3, SET 4, MEMÓRIA, MEDIÇÕES, I2t (52), COMUNICAÇÃO e DNP. A aba 'GERAL' está selecionada. No centro, há uma seção 'Relação dos transformadores de medição' com campos para RTC FN, RTC D, RTP, Delta F, Delta ANG, DefasVAs, Delta V, AjustVAs e Alimentação auxiliar (27-0). O parâmetro 'Retorno de disco (51C)' está destacado com um retângulo vermelho e possui o valor 0,097. Abaixo dele, há campos para 'Tempo check de disjuntor' (T62-BF, 0,046) e 'B.A. (Check da bobina de abertura)' (T.B.A., 0,097). Outras seções incluem 'Detecção de 2H' (Ih2/I, 1), 'Acumulador de I2t (52)' (Set Open, 0; Tmp I2t, 0,023; Alm I2t, 10; Prel2tA, 0; Prel2tB, 0; Prel2tC, 0), 'Set Inicial' (Set, 1; Tempo tecla L/D, 10), 'Origem da corrente de neutro (IN)' (IN N/D, 1), 'H.L.T.' (HLT F t, 0,097; HLT N t, 0,097; HLT GS t, 0,097), 'Defasar/Ajustar Tensões de Fase' (DefasVF, 0; AjustVF, 1,000) e 'Calendário e relógio (Relógio)' (Ano, Mês, Dia, Hora, Minuto, Segundo). No rodapé, há uma barra amarela com o texto 'Programação em tela = Arquivo (C:\Pextron\URP6000\URP600x_72a250_V6_default.rcf)' e botões para 'Reconectando: 0', 'Tentativas: 0', 'TX' e 'RX'.

Figura 8.8: Pasta GERAL sinalizado com o parâmetro da unidade de sobrecorrente com controle de torque (51C).

O ajuste está disponível no parâmetro listado na tabela 8.12.

Parâmetro	Descrição do parâmetro	Faixa de ajuste
Tdisco	Tempo de retorno de disco	0,10 ... 10,0 s

Tabela 8.12: Parâmetro para ajuste da unidade de sobrecorrente com controle de torque (51C).

8.5.2 – Funcionamento

O relé pode emular a operação de retorno do disco de relé eletromecânico, permitindo otimizar a coordenação da proteção do relé com relés eletromecânicos para curto evolutivo. O valor programado no parâmetro **Tdisco** é subtraído do tempo de atuação calculado na unidade de sobrecorrente temporizada no caso de repetição da falta para simular a operação do disco do relé eletromecânico. A figura 8.9 exemplifica a influência da posição do disco no tempo de atuação de um relé eletromecânico.

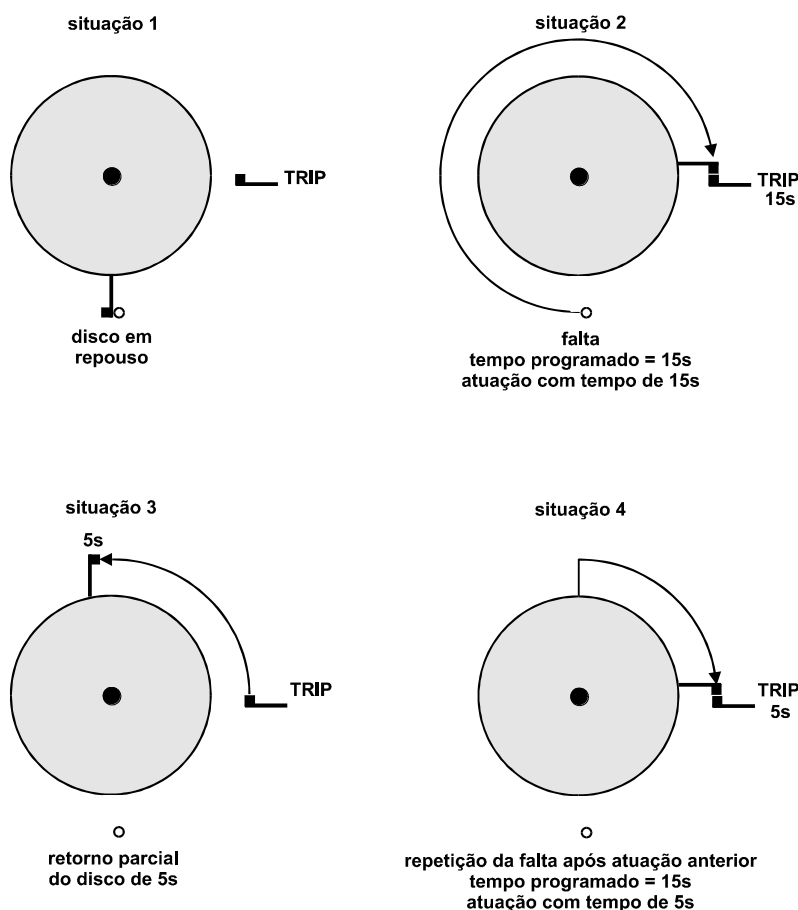


Figura 8.9: Simulação da atuação de relé eletromecânico.